スラローム前進1

HTHから送信　RCBから送信　チェックサム　ACK

No	コマンド説明	オブジェクト種別	通信方向 HTH	通信方向 RCB	バイト数 1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50	51	52	53	54
1	ソフトウェアスイッチの確認 SWH:28 0010 1000 SWL:29 0010 1001		→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		F1	00	F1																																																						
			←		28	29	51																																																						
2	動作パラメータと動作速度の確認		→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FC	00	00	00	FC																																																			
			←		00	40	00	42	EE	42	BC	40	00	42	EE	40	00	40	00	40	00	42	EE	42	BC	40	00	42	EE	40	00	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8						
3	動作パラメータと動作速度の設定 8002h → FREE		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	01	00	00	01	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	80	02	2F
			←		06																																																								
4	ソフトウェアスイッチの設定 SWH:28 0010 1000 SWL:29 0010 1001		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F2	01	28	29	44																																																			
			←		06																																																								
5	動作パラメータと動作速度の設定		→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	01	00	00	01	40	00	42	EE	42	BC	40	00	42	EE	40	00	40	00	40	00	42	EE	42	BC	40	00	42	EE	40	00	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8	D7
			←		06																																																								
6	モーションデータのパラメータ数・使用ポート・タグ・テキストの確認		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F5	13	08																																																						
7	モーションデータのパラメータ数・使用ポート・タグ・テキストの確認		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F5	13	08																																																						
			←		00	00	00	00	FF	FF	FF	00	FF	FF	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	FB														
8	モーションデータのパラメータ数・使用ポート・タグ・テキストの設定		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F6	01	13	24	00	00	00	06	08	04	05	1E	01	83	58	83	89	83	8D	81	5B	83	80	91	4F	90	69	82	50	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	E5										
			←		06																																																								
9	モーションデータのパラメータ数・使用ポート・タグ・テキストの確認		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F5	14	09																																																						
			←		00	00	00	00	FF	FF	FF	00	FF	FF	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	FB														
10	モーションデータのパラメータ数・使用ポート・タグ・テキストの設定		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		F6	01	14	00	00	00	00	FF	FF	FF	FF	FF	FF	4D	32	30	3A	83	58	83	89	83	8D	81	5B	83	80	91	4F	90	69	82	50	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	6F										
			←		06																																																									
11	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.0	POS	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	00	0A	40	00	43	02	42	BC	40	00	43	0C	40	00	40	00	40	00	43	02	42	BC	40	00	43	0C	40	00	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8	5D
			←		06																																																								
12	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.1 -1023～16383の数値を比較レジスタにセットする(9C06～E004) BE06h→48646　48646-40965=7681	SET	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	01	01	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	75
			←		06																																																								
13	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.2 SET3	SET	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	02	01	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	8E
			←		06																																																								
14	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.3 ボタン入力下位1byteが比較レジスタにセットしたビットと一致したらジャンプする 9A0Dh →ジャンプコード(9A06hを引く) →7	CMP	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	03	01	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	9A	0D	BF
			←		06																																																								
15	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.4	POS	→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	04	0A	40	00	43	02	42	BC	40	00	43	0C	40	00	40	00	40	00	43	02	42	BC	40	00	43	0C	40	00	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8	61
			←		06																																																								
16	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.5 SET3	SET	→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	05	01	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	80	05	91
			←		06																																																								
17	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.6 FFFFh → 終端		→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	06	01	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	FF	EA
			←		06																																																									
18	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.7	POS	→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	07	0A	40	C8	43	02	42	BC	40	00	43	0C	3F	38	40	00	3F	38	43	02	42	BC	40	00	43	0C	40	C8	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8	62
			←		06																																																									
19	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.8	POS	→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	08	0A	40	C8	43	70	43	0C	40	00	43	A2	3F	CE	40	00	40	00	45	0A	44	7E	40	00	44	E2	40	3C	40	00	43	E8	40	00	36	A0	35	D8	40	00	40	00	35	D8	36	A0	40	00	43	E8	30
			←		06																																																									
20	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.9	POS	→		0D																																																								
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	09	0A	40	00	43	F2	42	BC	42	BC	41	EA	40	00	40	00	40	00	41	EA	42	BC	42	BC	43	F2	40	00	40	00	43	E8	41	2C	36	A0	34	48	40	00	40	00	37	68	36	A0	41	2C	43	E8	D5
			←		06																																																									
21	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.10 ボタン入力下位1byteが比較レジスタにセットしたビットと一致したらジャンプする 9A17h →ジャンプコード(9A06hを引く) →11h → 17	CMP	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	0A	01	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	17	9A	B6
			←		06																																																									
22	動作パラメータと動作速度の設定 オブジェクトNo.11 -1023～16383の数値を比較レジスタにセットする BE06h→48646 48646-40965=7681	SET	→		0D																																																									
			←		0D																																																									
			→		FD	03	13	0B	01	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	06	BE	7F
			←		06																																																								
	動作パラメータと動作速度の設定		→		0D																																																								

| | | |

| | | |